

FJD Trion™ P1

Scanner LIDAR (SLAM) avec logiciel d'analyse

 **B**ureautique **I**nformatique **S**ystèmes
K O H L E R

B.I.S. KOHLER
Bureautique Informatique Systèmes
Route des Deux-Villages 68
1806 St-Légier

www.biskohler.ch • info@biskohler.ch • Tél. 021 921 54 19

SCANNEZ TOUT EN MARCHANT

La précision au bout de vos doigts

Le Trion P1 est un scanner LiDAR compact et portable équipé d'une caméra haute résolution. Grâce à son efficacité et à sa simplicité d'utilisation, le P1 permet d'obtenir facilement et rapidement une précision des données pouvant atteindre 2 cm. La charge de travail est considérablement réduite et la productivité augmentée. Le Trion P1 redéfinit la numérisation pour tous les utilisateurs. Profitez de la combinaison parfaite entre portabilité et précision.



Léger et facile à transporter



Taille compacte



Autonomie de la batterie de 8 heures (charge rapide 60 W)



Démontage rapide de la caméra (V-Lock)



Jusqu'à 2 cm* précision relative



40 m Zone de balayage



Calcul en temps réel



Une combinaison harmonieuse de logiciels et de matériel

APPLICATIONS



AUSSI POLYVALENT ET FACILE À TRANSPORTER

Conception légère pour vous permettre de transporter facilement le scanner LiDAR P1. Affichage en temps réel du nuage de points sur l'écran et traitement SLAM.



VOTRE LOGICIEL POUR LES NUAGES DE POINTS



FJD TRION SCAN

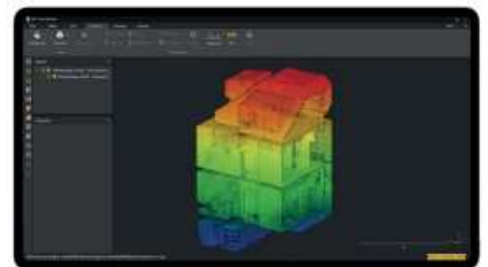
Logiciel de visualisation en temps réel de nuages de points 3D

- ◆ Affiche les données de projet numérisées, la capacité de stockage et l'autonomie de la batterie
- ◆ Visualise les nuages de points en temps réel
- ◆ Suivi de votre parcours en temps réel
- ◆ Gère les fichiers de projet pour le téléchargement

Modèle FJD TRION

Logiciel de post-traitement pour nuages de points

- ◆ Élimine le bruit des nuages de points
- ◆ Colore les nuages de points
- ◆ Traite les nuages de points et les ombres sur la carte, transforme les coordonnées et lisse automatiquement les données
- ◆ Classe les nuages de points, génère des dessins en 2D et crée des modèles 3D



SPÉCIFICATIONS TECHNIQUES

Poids	1.05 kg	Alimentation	Batterie
	0,9 kg (sans caméra ni socle)	Batterie	16.8 V, 5 A
Dimensions	160 x 120 x 270 mm (sans caméra)	Charge de la batterie	Typ-C
Précision relative	0.8-2 cm	Transfert de données	Typ-C, USB 3.0
Portée de balayage	40 m avec une réflexion de 10 %	Consommation électrique	12 W
Longueur d'onde du laser	905 nm	Autonomie de la batterie	8 h (batterie unique, température ambiante)
Classe laser	classe 1	Wi-Fi	Prise en charge de la bande 2,4 GHz
Champ de vision	360° x 59°	Capacité de stockage	512 GB
Nombre de têtes laser	1	Plage de température	-10°C bis 50°C
Fréquence de balayage	200.000 points/sec.	Résolution de la caméra	12 millions de pixels
Traitement des nuages de points	Traitement en temps réel	Champ de vision de la caméra	180 °
Affichage des nuages de points	Prévisualisation sur le site web		

